



Anwendung/Kundennutzen

- Universeller flexibler Einsatz durch extra langen Hub
- Stufenlose Greifkraft- und Greifpositionseinstellung
- Robuste kompakte Bauweise mit präzisiertem mechatronischer Antrieb
- Integriertes, absolutes Positionsmesssystem
- Innen- und Außenspannung
- Geeignet für Cobot-Anwendungen und Pick & Place Aufgaben

Technische Merkmale

- Aluminiumgehäuse
- Schutzart: IP 54 (Elektronik IP 67)
- Einstellbare Greifposition und Kraft
- Wiederholgenauigkeit 0,02 mm
- Energieversorgung 19.2 ... 30 V / 1A
- Kommunikationsschnittstelle IO-Link oder RS 485
- URCap optional verfügbar

Lieferumfang

Greifer mit Zentrierhülsen (ohne Greiferfinger und Befestigungsschrauben)

MX-U

Universelle Schnittstelle
zu Roboter

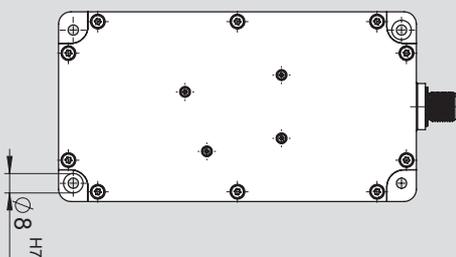
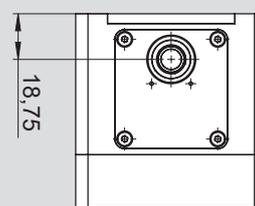
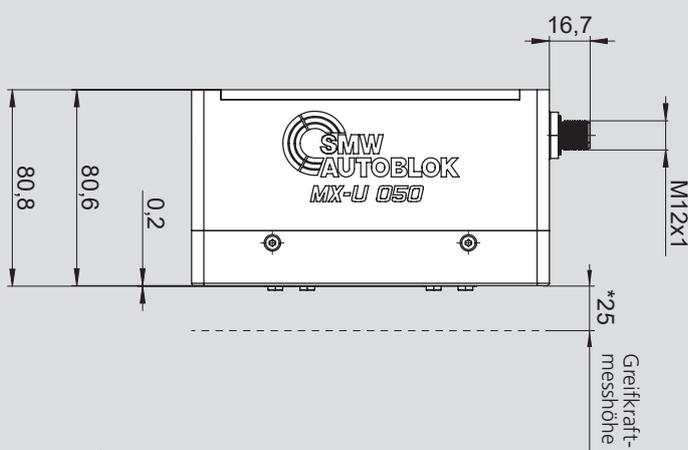
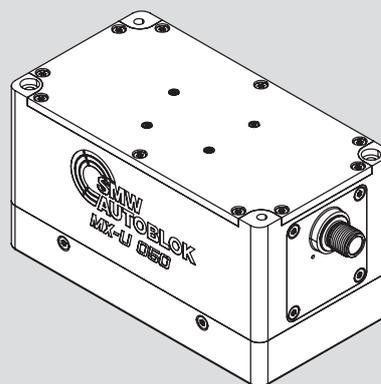
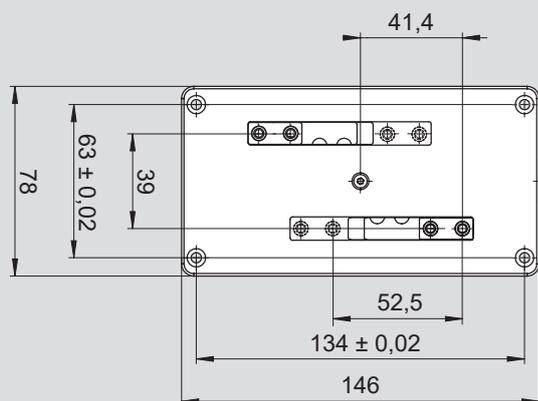
M12 Stecker
Energie- und
Kommunikationsschnittstelle
(IO-Link / RS 485)

LED
Statusanzeige

Mechatronischer
Antrieb

Integriertes
Positionsmesssystem
(absolut)

Schnittstelle
Greiferfinger

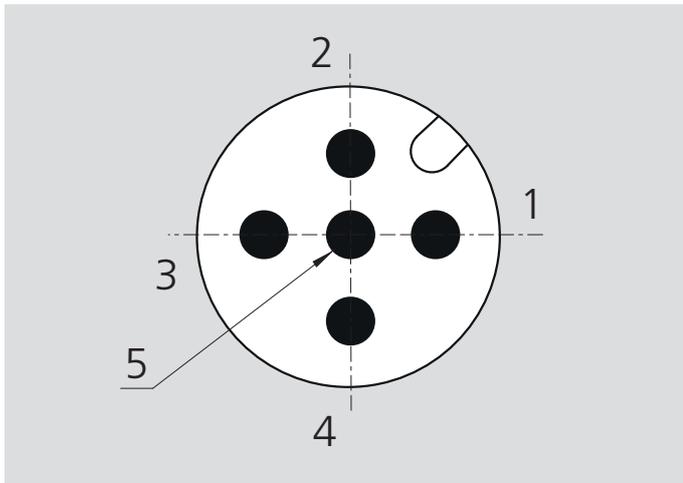


Technische Änderungen vorbehalten.
Für genauere Informationen steht Ihnen unser Kundenservice gerne zur Verfügung.

*Greifkraft ist die arithmetische Summe, der an jeder Backe wirkenden Einzelkraft im angegebenen Abstand.

Typ		MX-U 050 IO-LINK
Id.-Nr.		480270
Greifkraft	N	300
Hub pro Backe	mm	52
Wiederholgenauigkeit	mm	0.02
Gewicht	kg	1.7
Maximales Werkstückgewicht	kg	1.5
Spannung	V	19.2 ... 30 V
Stromaufnahme	A	1
Schutzklasse Mechanisch		IP54
Schutzklasse Elektrisch		IP67

Pinbelegung M12x1 - 5 Pin A-kodiert Stecker



IO-Link Port B		
Pin	Funktion	Beschreibung
1	US+	Spannungsversorgung IO-Link-Logik 24V DC
2	UA+	Spannungsversorgung Aktuator 24V DC
3	GND US-	Masse IO-Link Logik
4	C/Q	IO-Link Signal
5	GND UA-	Masse Aktuator